

PRUEBA 1

Teoría de Elementos Finitos (408634).

Lunes, 16 de Noviembre de 2015

Prof. Gabriel N. Gatica.

1. (1 PUNTO). Sean K_1 y K_2 triángulos adyacentes de \mathbb{R}^2 con diámetros h_1 y h_2 , respectivamente, denote $h := \max\{h_1, h_2\}$, y considere el operador lineal $\Pi : L^2(K_1 \cup K_2) \rightarrow P_0(K_1 \cup K_2)$ definido por

$$\Pi(v) := \frac{1}{2} \sum_{j=1}^2 \left\{ \frac{1}{|K_j|} \int_{K_j} v \right\} \quad \forall v \in L^2(K_1 \cup K_2).$$

Demuestre que para cada $\delta \in [0, 1]$ existe una constante $C_\delta > 0$, independiente de K_1 y K_2 , tal que

$$\|v - \Pi(v)\|_{0, K_1 \cup K_2} \leq C_\delta h^\delta \|v\|_{\delta, K_1 \cup K_2} \quad \forall v \in H^\delta(K_1 \cup K_2).$$

2. (1 PUNTO) Encuentre el único polinomio b_K de grado ≤ 4 que se anula en la frontera del tetraedro K de vértices $(0, 1, 1)$, $(1, 2, 2)$, $(0, 0, 4)$ y $(0, 0, 0)$, y que vale 2 en el baricentro respectivo.
3. (1 PUNTO) Dados Ω un abierto acotado de \mathbb{R}^n con frontera Γ de clase C^1 , $f \in L^2(\Omega)$, y constantes $\kappa_1, \kappa_2 \in \mathbb{R}$ con $\kappa_2 \neq 0$, considere el problema:

$$-\Delta u + \kappa_1 \sum_{j=1}^n \frac{\partial u}{\partial x_j} + \kappa_2 u = f \quad \text{en } \Omega, \quad u = 0 \quad \text{en } \Gamma. \quad (1)$$

Defina la incógnita auxiliar $\sigma = \nabla u$ en Ω y deduzca la siguiente formulación variacional mixta de (1): Hallar $\sigma := (\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n) \in H(\text{div}; \Omega)$ tal que

$$\kappa_2 \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau + \int_{\Omega} \text{div } \sigma \text{ div } \tau - \kappa_1 \sum_{j=1}^n \int_{\Omega} \sigma_j \text{ div } \tau = - \int_{\Omega} f \text{ div } \tau \quad \forall \tau \in H(\text{div}; \Omega).$$

Dibuje la region

$$S := \left\{ (\kappa_1, \kappa_2) \in \mathbb{R}^2 : \kappa_2 > 0 \text{ y } |\kappa_1| < 2 \min \left\{ \kappa_2, \frac{1}{n} \right\} \right\},$$

y pruebe que para todo $(\kappa_1, \kappa_2) \in S$ el problema anterior tiene una única solución $\sigma \in H(\text{div}; \Omega)$ que depende continuamente del dato f .

4. (3 PUNTOS) Sea Ω un abierto acotado, conexo, pero no necesariamente convexo, de \mathbb{R}^n , $n \in \{2, 3\}$, con frontera Γ de clase $C^{0,1}$, y considere el espacio de Hilbert $H(\text{div}; \Omega)$ de vectores en $[L^2(\Omega)]^n$ con divergencia en $L^2(\Omega)$, cuya norma inducida se denota por $\|\cdot\|_{\text{div}; \Omega}$. Se dice que $\boldsymbol{\tau} \in H(\text{div}; \Omega)$ admite una DESCOMPOSICIÓN DE HELMHOLTZ ESTABLE si existen $z \in H^2(\Omega)$, $\varphi \in H^1(\Omega)$ con $\int_{\Omega} \varphi = 0$ cuando $n = 2$ (resp. $\varphi \in [H^1(\Omega)]^3$ con $\int_{\Omega} \varphi = \mathbf{0}$ cuando $n = 3$), y una constante $C > 0$, independiente de las variables anteriores, tales que

$$\boldsymbol{\tau} = \nabla z + \mathbf{curl} \varphi \quad \text{en } \Omega \quad \text{y} \quad \|\nabla z\|_{1, \Omega} + \|\varphi\|_{1, \Omega} \leq C \|\boldsymbol{\tau}\|_{\text{div}; \Omega}, \quad (2)$$

$$\text{donde } \mathbf{curl} \varphi := \begin{cases} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x_2}, -\frac{\partial \varphi}{\partial x_1} \right)^t & \text{si } n = 2 \\ \nabla \times \varphi & \text{si } n = 3 \end{cases}.$$

- a) En esta parte se pide deducir (2) para el caso $n = 2$, procediendo de la siguiente manera. Introduzca primero un abierto acotado y **convexo** G de clase $C^{0,1}$ y suficientemente grande tal que $\bar{\Omega} \subset G$. Luego, dado $\boldsymbol{\tau} \in H(\text{div}; \Omega)$, defina $f_{\boldsymbol{\tau}} := \begin{cases} \text{div } \boldsymbol{\tau} & \text{en } \Omega \\ 0 & \text{en } G \setminus \bar{\Omega} \end{cases}$, y considere el problema de valores de contorno:

$$\Delta w = f_{\boldsymbol{\tau}} \quad \text{en } G, \quad w = 0 \quad \text{en } \partial G. \quad (3)$$

Pruebe que (3) está bien propuesto, observe que $\text{div}(\nabla w) = \text{div } \boldsymbol{\tau}$ en $\mathcal{D}'(\Omega)$, y entonces concluya utilizando el resultado que dice que “ $\boldsymbol{\zeta} \in [L^2(\Omega)]^2$ satisface $\text{div } \boldsymbol{\zeta} = 0$ en $\mathcal{D}'(\Omega)$ si y sólo si existe $\phi \in H^1(\Omega)$ tal que $\boldsymbol{\zeta} = \mathbf{curl} \phi$ en Ω ”, y notando que para $n = 2$ se tiene que $\|\mathbf{curl} \phi\|_{0, \Omega} = |\phi|_{1, \Omega}$.

- b) Cuando $n = 3$ se puede proceder de la misma manera anterior, utilizando ahora que “ $\boldsymbol{\zeta} \in [L^2(\Omega)]^3$ satisface $\text{div } \boldsymbol{\zeta} = 0$ en $\mathcal{D}'(\Omega)$ si y sólo si existe $\phi \in [H^1(\Omega)]^3$ tal que $\boldsymbol{\zeta} = \mathbf{curl} \phi$ en Ω ”, pero en tal caso no es verdad que $\|\mathbf{curl} \phi\|_{0, \Omega} = |\phi|_{1, \Omega}$, y por lo tanto la cota de estabilidad (desigualdad al lado derecho de (2)) sólo resulta válida si el dominio original Ω es convexo. Con el objeto de subsanar esta dificultad, se propone el siguiente procedimiento, el cual hace uso de la misma geometría ya descrita para definir una extensión apropiada desde Ω hacia todo G . Más precisamente, dado $\boldsymbol{\tau} \in H(\text{div}; \Omega)$, denote por \mathbf{n} el vector normal interior en $\partial\Omega$, y considere el siguiente problema de valores de contorno en $G \setminus \bar{\Omega}$:

$$\Delta u = 0 \quad \text{en } G \setminus \bar{\Omega}, \quad \frac{\partial u}{\partial \mathbf{n}} = \boldsymbol{\tau} \cdot \mathbf{n} \quad \text{en } \partial\Omega, \quad u = 0 \quad \text{en } \partial G. \quad (4)$$

Pruebe que (4) está bien propuesto, defina $\tilde{\boldsymbol{\tau}} := \begin{cases} \boldsymbol{\tau} & \text{en } \Omega \\ \nabla u & \text{en } G \setminus \bar{\Omega} \end{cases}$, muestre que $\tilde{\boldsymbol{\tau}} \in H(\text{div}; G)$, y concluya el resultado requerido haciendo uso primero de (2) para $\tilde{\boldsymbol{\tau}}$ y el dominio convexo G , y luego restringiendo lo obtenido a Ω .